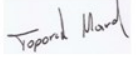


		
Deklaracja Zgodności		
Potwierdza się, że		
Rodzaj wyrobu:	Zdalne sterowanie	
Model:	TWOSTER id.1	
Jest zgodny z Dyrektywami Rady UE:		
2014/30/UE (EMC) 2014/53/UE (RED)	kompatybilność elektromagnetyczna radiowa	
Spełnia wymagania następujących norm:		
ETSI EN 301 489-1 V2.1.1 ETSI EN 301 489-3 V2.1.1 EN 62311:2008		
	Producent:	AMT Marek Toporczyk 57-100 Strzelin ul. Dzierżonowska 14
	Data wystawienia:	12.12.2024 roku.
	Podpis:	

GWARANCJA.

Producent udziela gwarancji na okres 24 miesięcy od daty zakupu i zobowiązuje się do bezpłatnej naprawy urządzenia, jeżeli w okresie tym wystąpią wady z winy producenta. Wadliwe urządzenie należy dostarczyć do miejsca zakupu wraz z niniejszą gwarancją, paragonem zakupu lub fakturą VAT i krótkim opisem uszkodzenia. Gwarancja nie obejmuje baterii w pilotach oraz wszystkich uszkodzeń powstałych w wyniku nieprawidłowego użytkowania, samowolnych regulacji, przeróbek i napraw.

Producent:			
AMT, 57-100 Strzelin, ul. Dzierżonowska 14		Wyprodukowano w Polsce	
Dane techniczne:			
Napięcie zasilania	DC 12V	Częstotliwość nośna pilotów	433.92 MHz
Max pobór prądu bez załączonych przekaźników	20 mA	Temperatura pracy w °C	-30 ÷ +85
Max prąd obciążenia wyjścia przekaźników	2 x 10 A	Masa netto	0.15 kg
Max prąd obciążenia wyjścia sygnalizacji	300mA		
Urządzenie to spełnia wymogi dyrektywy 2014/30/UE (EMC) 2014/53/UE (RED)			
Ochrona środowiska			
Produkt ten nie może być traktowany jako odpad domowy i wrzucony do śmieci. Aby chronić środowiska naturalne zapewnij prawidłową utylizację. Informacje dotyczące recyklingu niniejszego produktu otrzymasz w punkcie sprzedaży lub u przedstawicieli władz lokalnych.			

ZDALNE STEROWANIE 2-kanaly „twoster id.1™”

Ver. 157.01.13



System służy do włączania i wyłączania urządzeń elektronicznych przy użyciu pilotów. Urządzenie zbudowane zostało w oparciu o system dynamicznie zmiennego kodowania KEELOQ. Wyjście urządzenia realizowane jest przekaźnikiem 10 A. Układ posiada także wyjście sterujące syreną służące do potwierdzania dokonanego przełączenia.

1. OPIS DZIAŁANIA URZĄDZENIA.

Przekaźnikiem **1** steruje przycisk „**B**”.

Przekaźnikiem **2** steruje przycisk „**C**”.

Urządzenie pamięta stan pracy przekaźników w trybie bistabilnym po odłączeniu i ponownym podłączeniu zasilania.

W trybie BISTABILNY.

Załączenie - Nacisnąć i puścić przycisk „**B**” lub „**C**”.

EFEKT: załączenie się przekaźnika, puls na wyjściu SYG, BIP buzera, zapalenie się zielonej diody LED.

Wyłączenie - Nacisnąć i puścić przycisk „**B**” lub „**C**”.

EFEKT: wyłączenie przekaźnika, dwa pulsy na wyjściu SYG, dwa BIPy buzera, zapalenie się czerwonej diody LED.

W trybie MONOSTABILNY.

Nacisnąć i trzymać przycisk „**B**” lub „**C**”.

EFEKT: załączenie się przekaźnika, wyjście SYG nieaktywne buzer milczy.

Puścić naciskany przycisk „**B**” lub „**C**”.

EFEKT: wyłączenie się przekaźnika.

UWAGA!

W trybie monostabilnym układ nie będzie działał poprawnie po podłączeniu do wyjść przekaźnikowych urządzenia obciążenia o charakterze indukcyjnym np.: silniki wyciągarek.

W trybie MONOSTABILNY CZASOWY.

Nacisnąć i puścić przycisk „**B**” lub „**C**”.

EFEKT: załączenie się przekaźnika na czas zaprogramowany dla tego trybu, BIPy buzera co 2 sekundy, wyjście SYG nieaktywne, zapalenie się diody LED.

2. PROGRAMOWANIE STEROWNIKA**Wejście w tryb programowania.**

Nacisnąć i trzymać przycisk (PROG) znajdujący się na płycie urządzenia. Wejście w tryb programowania sygnalizowane jest krótkim pulsem buzera. Puścić trzymany przycisk PROG. Teraz można zmieniać opcje urządzenia lub doprogramować pilota. Po około 5 sekundach urządzenie wychodzi z trybu programowania co sygnalizowane jest serią krótkich pulsów buzera. Urządzenie jest gotowe do pracy. Wejście w tryb programowania bez zmian w ustawieniach powoduje że urządzenie wychodzi z programowania do ustawień pracy bez żadnych zmian.

Wprogramowanie pilota.

Wejść w tryb programowania, następnie nacisnąć jednocześnie przycisk „**B**” i „**C**” na 1 sek w pilocie lub pilotach, które zamierzasz zaprogramować.

EFEKT: krótki puls buzera potwierdza wprogramowanie każdego pilota. Po około 5 sekundach urządzenie wychodzi z trybu programowania co sygnalizowane jest serią krótkich pulsów buzera. Urządzenie jest gotowe do pracy.

WAŻNE! Do sterownika można zaprogramować maksymalnie 12 pilotów**Wykasowanie pilotów obsługujących urządzenie.**

Nacisnąć i trzymać przycisk (PROG) znajdujący się na płycie urządzenia buzer zasygnalizuje wejście w tryb programowania a następnie po około 5 sekundach serie krótkich pulsów oznaczających wykasowanie wszystkich pilotów i powrót do ustawień pracy na fabryczne. Puścić trzymany przycisk (PROG).

Programowanie rodzaju pracy

Przełącznik **1** programowany jest przyciskiem **SW2** i przez przycisk pilota „**B**”.
Przełącznik **2** programowany jest przyciskiem **SW3** i przez przycisk pilota „**C**”.

Zmiana trybu pracy z bistabilnej na monostabilną.

Wejść w tryb programowania następnie nacisnąć i puścić przycisk „**SW-2**” lub „**SW-3**”.

EFEKT: jeden puls buzera oznacza wykonanie zadania. Po około 5 sekundach urządzenie wychodzi z trybu programowania sygnalizując to serią pulsów buzera.

Zmiana trybu pracy z monostabilnej na bistabilną.

Wejść w tryb programowania nacisnąć i puścić przycisk „**SW-2**” lub „**SW-3**”.

EFEKT: dwa pulsy buzera oznaczają wykonanie zadania. Po około 5 sekundach urządzenie wychodzi z trybu programowania sygnalizując to serią pulsów buzera.

Zmiana trybu pracy na monostabilny czasowy.

Sterownik jest w trybie pracy bistabilnej lub monostabilnej.

Wejść w tryb programowania, nacisnąć i trzymać przycisk „**B**” lub „**C**” pilota

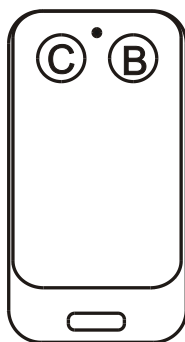
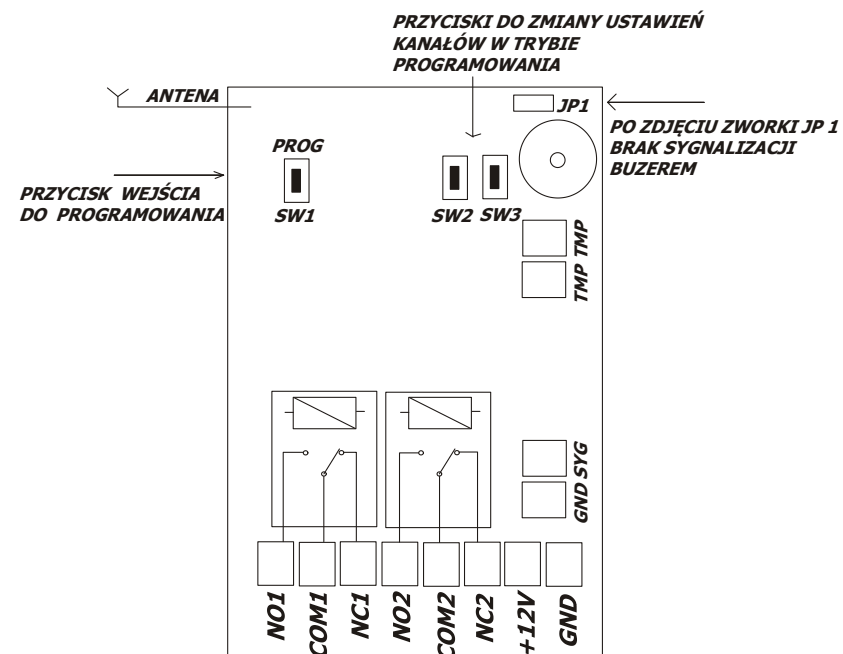
EFEKT: pulsy buzera co sekundę. Puścić trzymany przycisk „**B**” lub „**C**”. Po około 5 sekundach urządzenie wychodzi z trybu programowania sygnalizując to serią pulsów buzera.

Ilość pulsów buzera w czasie gdy był trzymany przycisk „**B**” lub „**C**” oznacza czas zaprogramowany w sekundach dla odpowiedniego przełącznika max. do 255 sekund.

3. OBSŁUGA WIELU URZĄDZEŃ JEDNYM PILOTEM:

Urządzenie przystosowane jest do współpracy z dwoma pilotami typu MASTER.

Wykonanie procedury programowania pilota i użycie w niej przycisków „**A**” „**D**” zamiast „**B**” „**C**” powoduje że urządzenie jest obsługiwane takim pilotem przez przyciski „**A**” „**D**”. Przyciski „**B**” „**C**” pozostają wtedy wolne i można dzięki temu obsługiwać inny sterownik lub alarm firmy AMT np: BRAMSTER, ONESTER, ZAMSTER, MINIONE.

4. OPIS PRZYCISKÓW PILOTA:**K402****5. OPIS WYJŚĆ ORAZ ROZMIESZCZENIE PRZYCISKÓW PROGRAMOWANIA****Opis wyprowadzeń sterownika:**

NO	- Styk przełącznika normalnie rozarty z wyjściem „COM”.
COM	- Styk przełącznika przełączany pomiędzy wyjścia „NO” i „NC”.
NC	- Styk przełącznika normalnie zwarty z wyjściem „COM”.
SYG	- Wyjście sygnalizacyjne syreną „impuls +12 V/ max 300mA”.
GND	- Masa zasilania i syreny do sygnalizacji.
+12 V	- Plus zasilania.
TMP	- wyjścia styków czujnika otwarcia obudowy.