


CE		
Deklaracja Zgodności		
Potwierdza się, że:		
Rodzaj wyrobu:	Radiołinie kodowane i urządzenia sterujące	
Model:	Fourster	
Jest zgodny z Dyrektywami Rady UE:		
EMC 2004/108/EC	zgodność elektromagnetyczna	
R&TTE 1999/5/EC	urządzenia radiokomunikacyjne	
W szczególności z poniższymi normami:		
PN-EN 61000-6-1 PN-EN 61000-6-3 ETSI EN 300 220-1 V1.3.1 ETSI EN 300 220-3 V1.1.1		
Świadectwo wykonania badań:		
EMC Nr 79/DL/08		
	Producent:	AMT Marek Toporczyk 57-100 Strzelin ul. Dzierżonowska 14
	Data wystawienia:	04.10.2010 roku.
	Podpis:	

GWARANCJA.

Producent udziela gwarancji na okres 24 miesięcy od daty zakupu i zobowiązuje się do bezpłatnej naprawy urządzenia, jeżeli w okresie tym wystąpią wady z winy producenta. Wadliwe urządzenie należy dostarczyć do miejsca zakupu w stanie czystym i na własny koszt wraz z niniejszą gwarancją, paragonem zakupu lub fakturą VAT i krótkim opisem uszkodzenia. Koszt demontażu i montażu urządzenia ponosi użytkownik. Gwarancja nie obejmuje baterii w pilotach oraz wszystkich uszkodzeń powstałych w wyniku nieprawidłowego użytkowania, samowolnych regulacji, przeróbek i napraw.

Producent:			
AMT, 57-100 Strzelin, ul. Dzierżonowska 14		Wyprodukowano w Polsce	
Dane techniczne:			
Napięcie zasilania DC	10-24V	Częstotliwość nośna pilotów	433.92 MHz
Max pobór prądu	270 mA	Temperatura pracy w °C	-30 ÷ +85
Max prąd obciążenia wyjścia przekaźników	4 x 10 A	Masa netto	0.19 kg
Max prąd obciążenia wyjścia sygnalizacji	300mA		
Urządzenie to spełnia wymogi dyrektyw EMC 2004/108/EC kompatybilność elektromagnetyczna R&TTE 1999/5/EC urządzenia radiokomunikacyjne			CE
Ochrona środowiska			
Produkt ten nie może być traktowany jako odpad domowy i wrzucony do śmieci. Aby chronić środowiska naturalne zapewnij prawidłową utylizację. Informacje dotyczące recyklingu niniejszego produktu otrzymasz w punkcie sprzedaży lub u przedstawicieli władz lokalnych.			



UNIWERSALNY STEROWNIK CZTEROKANAŁOWY „FOUR-STER™”

Ver. 271.01.05

System służy do włączania i wyłączania urządzeń elektronicznych przy użyciu pilotów. Urządzenie zbudowane zostało w oparciu o system dynamicznie zmiennego kodowania KEELOQ. Wyjście urządzenia realizowane jest przekaźnikiem 10 A. Układ posiada także wyjście sterujące syreną służące do potwierdzania dokonanego przełączenia.

1. OPIS DZIAŁANIA URZĄDZENIA.Przekaźnikiem **1** steruje przycisk „**A**”.Przekaźnikiem **2** steruje przycisk „**B**”.Przekaźnikiem **3** steruje przycisk „**C**”.Przekaźnikiem **4** steruje przycisk „**D**”.

Urządzenie pamięta stan położenia przekaźników (załączony lub wyłączny) w trybie bistabilnym po odłączeniu i ponownym podłączeniu zasilania.

Tryby pracy sterownika**BISTABILNY.**

Załączenie - Nacisnąć i puścić przycisk „**A**”, „**B**”, „**C**” lub „**D**”.

EFEKT: załączenie się odpowiedniego przekaźnika, puls na wyjściu SYG, mrugnięcie zielonej diody LED (ilość mrugnięć odpowiada numerowi włączanego przekaźnika)

Wyłączenie - Nacisnąć i puścić naciskany poprzednio przycisk „**A**”, „**B**”, „**C**” lub „**D**”.

EFEKT: wyłączenie odpowiedniego przekaźnika, dwa pulsy na wyjściu SYG, dwa BIPy buzera, mrugnięcie czerwonej diody LED (ilość mrugnięć odpowiada numerowi włączanego przekaźnika).

MONOSTABILNY .

Nacisnąć i trzymać przycisk „**A**”, „**B**”, „**C**” lub „**D**”.

EFEKT: załączenie się odpowiedniego przekaźnika, wyjście SYG nieaktywne.

Puścić naciskany przycisk „**A**”, „**B**”, „**C**” lub „**D**”.

EFEKT: wyłączenie się przekaźnika.

UWAGA!

W trybie monostabilnym układ nie będzie działał poprawnie po podłączeniu do wyjść przekaźnikowych urządzenia obciążenia o charakterze indukcyjnym np.: silniki wyciągarek.

MONOSTABILNY CZASOWY.

Nacisnąć i puścić przycisk „**A**”, „**B**”, „**C**” lub „**D**”.

EFEKT: załączenie się odpowiedniego przekaźnika na czas zaprogramowany dla tego trybu, wyjście SYG nieaktywne.

2. PROGRAMOWANIE STEROWNIKA FOUR-STER.**Wprowadzanie pilotów do pamięci:**

Nacisnąć przycisk **SW1**, zielona dioda LED mignie, puścić przycisk **SW1**, następnie jednokrotnie nacisnąć dowolny przycisk w nowym pilocie, wprogramowanie zostanie potwierdzone mignięciem zielonej diody LED.

Kasowanie pilotów i ustawień:

Nacisnąć i trzymać przycisk **SW1**, zielona dioda LED mignie jeden raz, następnie po 10 sekundach mignie drugi raz. Puścić przycisk **SW1**. Piloty i ustawienia zostały skasowane.

Programowanie trybów pracy dla kanałów 1 do 4

UWAGA! Programowanie przeprowadzić przy odłączonych urządzeniach sterowanych ze sterownika, gdyż w momencie programowania przekaźniki są włączane!

SW2 - zmiana programowanego kanału

SW3 - zmiana trybu pracy kanału

Przyciski pilota A,B,C,D – przełączają odpowiedni kanał na prace monostabilną czasową oraz służą do programowania czasu w tym trybie.

Nacisnąć i puścić przycisk **SW2**, przekaźnik 1 włącza się co sygnalizuje czerwona dioda LED1 za przekaźnikiem kanału 1, kolejne naciśnięcie **SW2** zmienia numer programowanego kanału 2,3,4

Dioda LED5 sygnalizuje stan pracy danego kanału:

Zielona – tryb bistabilny

Czerwona – tryb monostabilny

Pomarańczowa – tryb monostabilny czasowy

Zmiana trybu pracy następuje po naciśnięciu przycisku **SW3**, dioda LED zmienia kolor na odpowiedni dla danego trybu pracy, jednocześnie wyjście sygnalizacyjne informuje o danym trybie piknięciami:

1 piknięcie - tryb bistabilny

2 piknięcia – tryb monostabilny

3 piknięcia – tryb monostabilny czasowy

Wyjście z programowania opcji następuje automatycznie po 8 sekundach bezczynności.

Programowanie czasu pracy w trybie monostabilnym czasowym

Niezależnie w jakim trybie pracy jest dany kanał, możemy od razu zaprogramować go do trybu monostabilnego czasowego oraz zaprogramować czas pracy.

Przykład:

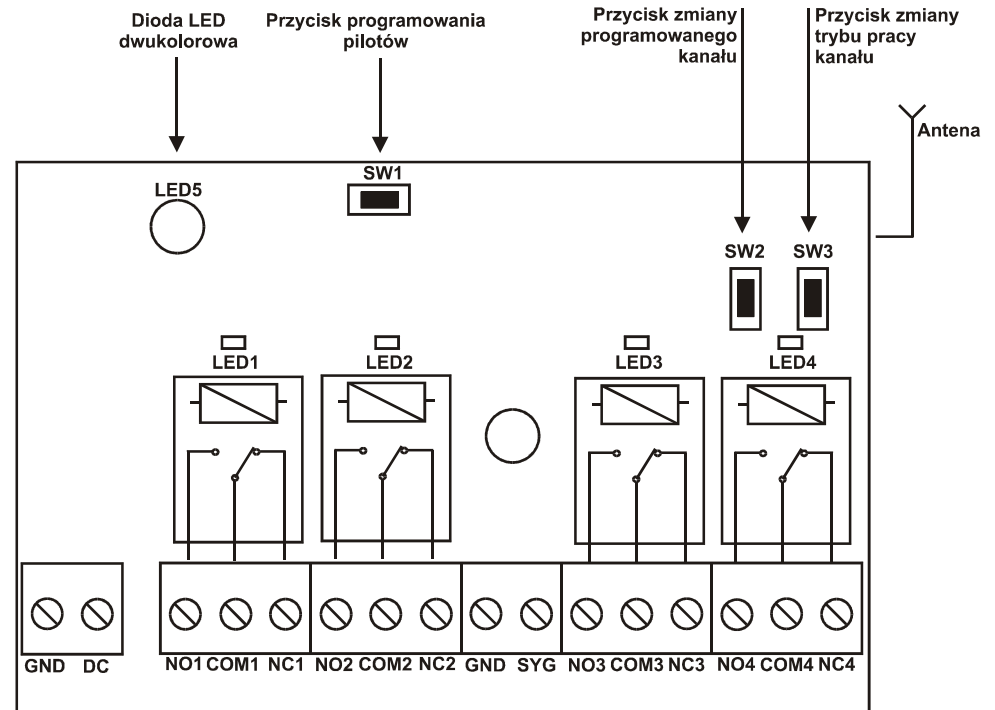
Naciskamy przycisk **SW2** dwa razy przekaźnik 2 włącza się i dwukolorowa dioda LED świeci się na zielono informując o trybie pracy bistabilnym.

Naciskamy przycisk B w pilocie. Przełącznik 2 wyłącza się na 2 sekundy, następnie włącza się ponownie i zaczyna się odliczanie czasu pracy. Kolejne naciśnięcie przycisku B w pilocie wyłącza przekaźnik i kończy odliczanie czasu, który zostaje natychmiast zapamiętany. Sterownik wychodzi z programowania opcji do normalnej pracy.

3. Opis przycisków pilotów dostępnych ze sterownikiem „FOURSTER”:



P049



Opis wyprowadzeń:

NO1	Styk przekaźnika normalnie rozarty z wyjścia COM1
COM1	Styk przekaźnika przełączany pomiędzy wyjścia NO1 i NC1
NC1	Styk przekaźnika normalnie zwarty z wyjścia COM1
NO2	Styk przekaźnika normalnie rozarty z wyjścia COM2
COM2	Styk przekaźnika przełączany pomiędzy wyjścia NO2 i NC2
NC2	Styk przekaźnika normalnie zwarty z wyjścia COM2
NO3	Styk przekaźnika normalnie rozarty z wyjścia COM3
COM3	Styk przekaźnika przełączany pomiędzy wyjścia NO3 i NC3
NC3	Styk przekaźnika normalnie zwarty z wyjścia COM3
NO4	Styk przekaźnika normalnie rozarty z wyjścia COM4
COM4	Styk przekaźnika przełączany pomiędzy wyjścia NO4 i NC4
NC4	Styk przekaźnika normalnie zwarty z wyjścia COM4
SYG	Wyjście sygnalizacyjne syreną (Impulsy +12 V / max 300mA)
GND	Masa zasilania i syreny do sygnalizacji
DC	Plus zasilania 10-24V